

JATE Számítástudományi Tanszék, SZOTE I. Belklinika

Májscintigramok automatikus értékeléséről

Csirík János, Csernay László és Kuba Attila

A radioaktív anyagok segítségével végezhető szcintigráfias eljárás során a vizsgált szerv kétdimenziós vetületét kapjuk, amelyet szcintigramnak nevezünk. A szcintigram formálisan nem-negatív elemekből álló mátrix, amelynek elemei a nekik megfelelő /működő/ szervrész monoton /növekvő/ függvényei. Az elmúlt kollokviumokon beszámoltunk azon programjainkról, amelyek segítségével az eljárás során kapott információt növelni, s ezzel a kiértékelést pontosabbá tenni kívántuk. A továbbiakban célul tűztük ki, hogy a májscintigramok automatikus kiértékelését megvalósítsuk, s ezzel a leletezést az orvost befolyásoló szubjektív tényezőktől mentesítsük. Az automatikus kiértékelést előkészítő munkánk során kiderült, hogy a leletező orvos lényegében öt különböző szempont szerint vizsgálja a képet: nyilatkoznia kell a vetület nagyságáról, alakjáról, anatómiai elhelyezkedéséről, az aktivitás eloszlásáról a szervben, továbbá az esetleges olyan területekről, amelyek környezetünkhöz képest lényegesen kevesebb aktivitást tartalmaznak. Ezen tulajdonságok közül a nagyság eldöntése nem jelent problémát, hiszen tudjuk, hogy minden /nullától különböző/ mátrixelem egy meghatározott területet reprezentál. Az elmúlt 8 évben az Izotóp Laboratóriumban készített felvételek és a hozzájuk mellékelt vélemények segítségével a nagyságra vonatkozó különböző állításokat elválasztó küszöbértékek könnyen meghatározhatók voltak. A következőkben áttérünk a vetület alakok osztályozására tett próbálkozásaink ismertetésére:

A leletben csak arról kell nyilatkozni, hogy egy vetület normális alakú-e, vagy attól eltér. Ennek eldöntéséhez azonban figyelembe kell venni, hogy az irodalomból 9 normális alakú májvetület ismert. Az összehasonlíthatóság kedvéért a normális alakú májvetületeket [méretarányos átalakítással] olyan mátrixképpé alakítottuk át, amelyeknek nagyobb indexe 20. Az így kapott mátrix képeket nevezzük mintáknak. /A minták a következő módon kaphatók: válasszunk egy normális vetületet. Legyen ennek legnagyobb vízszintes átmérője d_1 , legnagyobb függőleges átmérője d_2 . Legyen $d = \max(d_1, d_2)$. Fedjük le a vetületet $d/20$ oldalú négyzetráccsal úgy, hogy balról és felülről a négyzetrács érintse a vetületet. A vetülethez rendelt minta elemeit attól függően válasszuk 0,1, 2,3,4-nek, hogy a nekik megfelelő négyzet területének 0,125-nél kevesebb, 0,125-0,375; 0,375-0,625; 0,625-0,875, ill. 0,875-nél nagyobb arányu része van-e befedve. Az így kapott $20 \times k$ -as ($k \leq 20$) vagy $l \times 20$ -as ($l \leq 20$) méretű mátrixot nullákból álló oszlopok vagy sorok hozzávételével 20×20 -as mátrixá egészítjük ki.

A program első része a kapott szcintigramot a fentiekhez hasonló módon 20×20 -as képpé alakítja át. Az így normalizált kép és a minták összehasonlítására szolgáló paramétereket két csoportba osztottuk:

szerkezeti	}	paraméterekre
lokális		

A szerkezeti paraméterek segítségével az egész kép, ill. a minták hasonlóságát szeretnénk jellemezni. Kiindulásként a korrelációs együtthatót és az eltérések négyzetösszegét használtuk. Vizsgálataink szerint a két paraméter majdnem

ekvivalens, ezért a későbbiekben csak az utóbbit tartottuk meg. A program - az összehasonlítás első lépcsőjeként - kizárja a továbbiakból azon alakokat, amelyek mintájának és a normalizált képnek eltérés-négyzetösszege egy konstansnál /750/ nagyobb. /A konstanst empirikusan választottuk./

A lokális tulajdonságok kiválasztásához a mintákhoz sarki részmátrixokat rendeltünk. Pl. a bal felső sarokban a következőképpen definiáltuk a részmátrixot. Legyen $(a_{ij})_{20 \times 20}$ valamely minta. Legyen l az első olyan index, amelyre $a_l > 0$, k pedig az első olyan, amelyre $a_{kl} > 0$. Ekkor részmátrixunk az $(a_{ij})_{20 \times 20}$ első k sorának és első l oszlopának metszete. Ezen részmátrix segítségével három mérőszámot definiáltunk; egyet a konvexitásra:

$$K_1 = \frac{\sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^l a_{ij}}{4 k l},$$

egyét a mátrix nagyságára,

$$T_1 = k l$$

egyét pedig a vetület megfelelő részének meredekségére:

$$M_1 = \frac{k}{l}.$$

A további 3 sarki részmátrixnál /melyet hasonlóan definiáltunk/ is a fentieknek megfelelő paramétereket számítottuk ki. Ugyanakkor minden primér szcintigramhoz elkészítettük annak különböző módon simított ill. alakjavított variánsait, hogy a lokális paraméterek stabilitását ellenőrizhessük. Ezen kísérleteink alapján 4 lokális paramétert tartottunk a további vizsgálatokhoz megfelelőnek (M_2, M_3, T_3, K_3).

Ezzel párhuzamosan döntöttük el azt is, hogy az osztályozáshoz a szcintigramnak vektorgradiens módszerrel számított, alak javított változatát fogjuk felhasználni.

A program az összehasonlítás második részében már csak a megmaradt normális alakokkal számol. Megvizsgálja, hogy az ezen alakokhoz tartozó lokális paraméterértékek mennyivel térnek el a kapott szcintigram hasonló értékeitől. A már korábban meghatározott négyzetösszeget a paramétereltérések konstansszorosával megnöveljük [ezen konstansokat is empirikusan választottuk/, s így megkapjuk az egyes alakokhoz tartozó végértékeket. Ha a végértékek között nincs 750-nél kisebb, úgy a szcintigramot a normálistól eltérő alakunak, ha csak egy db 750-nél kisebb van, úgy normális alakunak, ha kettő, vagy annál több 750-nél kisebb végérték van, úgy normális alakvariánsunak véleményezzük.

Módszerünket az eddigi eredmények alapján biztatónak tartjuk. A következő kollokviumon már remélhetőleg a fenti módszerrel kapott gyakorlati eredményekről, ill. az automatikus kiértékelés megvalósításához szükséges további részek megoldásáról is beszámolhatunk.